

Kapitel 4: Signale

4: Signale

- ▶ UNIX-Signale sind Software-Interrupts die an Prozesse zugestellt werden.
- ▶ Signale sind Ereignisse die (zu einem unverhersagbaren Zeitpunkt) bei der Ausführung eines Prozesses auftreten können
- ▶ Interrupts erlauben asynchrone Kommunikation zwischen dem Kernel (Ring-0) und der CPU.
- ▶ Signale erlauben asynchrone Kommunikation zwischen
 - ▶ Prozessen (Interprozesskommunikation, IPC) sowie
 - ▶ zwischen Kernel und Prozessen.
- ▶ Falls die CPU einen Interrupt auslöst (z. B. Division by Zero) versendet der Kernel an den verursachenden Prozess ein Signal (**SIGFPE**). (→ `$ strace ./divisionbyzero`)

Signalkonzept

- ▶ Der Prozess kann für Signal **X** einen **Signalhandler Y** einrichten
- ▶ Falls Signal **X** eintritt, wird der **Signalhandler Y** aufgerufen
- ▶ Falls für ein empfangenes Signal kein Signalhandler eingerichtet wurde, so wird eine Default-Aktion ausgeführt.
 - ▶ beenden,
 - ▶ stoppen oder
 - ▶ wecken
- ▶ Ein Signal ist als Variable vom Typ **int** codiert.
Auflistung aller Signale: `$ man 7 signal`

Terminal-Signale

- ▶ `$ man 7 signal`
- ▶ Signale können via Terminal ausgelöst werden.
 - ▶ `Strg + C`: SIGINT
 - ▶ `Strg + \`: SIGQUIT
 - ▶ `Strg + Z`: SIGSTOP
 - ▶ `$ fg`: SIGCONT,
 - ▶ `$ bg`: SIGCONT, SIGTTIN
- ▶ `$ kill -s <signal> <pid>`
- ▶ `$ killall -s <signal> <name>`

Signalsichere Funktionen

- ▶ Beim Eintritt eines Signals wird die normale Ausführung des Prozesses kurzfristig unterbrochen und der Signalhandler wird abgearbeitet bevor der normale Programmfluss fortgesetzt wird.
- ▶ (Signal)sichere (engl. *safe*) Funktionen können bedenkenlos innerhalb eines Signalhandlers aufgerufen werden
- ▶ Wird eine **unsichere** Funktion durch ein Signal unterbrochen, darf der Signalhandler keine unsichere Funktion aufrufen; ansonsten ist das Verhalten des Programms **undefiniert**.
- ▶ Beispiel einer unsicheren Funktion: `malloc()`.
- ▶ Die Signal(7)-Manpage enthält eine Liste von sicheren Funktionen (`$ man 7 signal`).

Begriffe

- ▶ **Zustellung eines Signals:** Aufruf des Signalhandlers
- ▶ **Hängen eines Signals:** Zeitspanne zwischen Erzeugung und Zustellung eines Signals.
- ▶ **Blockieren eines Signals:** Ein Prozess kann Signale blockieren.
 - ▶ Ein blockiertes Signal wartet auf Zustellung, bis die Blockade aufgehoben wurde.
 - ▶ Blockierte Signale können vom Prozess auch ignoriert werden.
- ▶ **Signalmaske:** Die Signalmaske enthält eine Liste von Signalen die momentan blockiert sind.

Wichtige Anmerkungen 1 und 2

Anmerkung 1: Unaufhaltsame Signale

Die beiden Signale **SIGKILL** und **SIGSTOP** können weder behandelt, ignoriert noch blockiert werden.

Anmerkung 2: Die Zustellungsreihenfolge ist undefiniert

Werden mehrere unterschiedliche Signale parallel an einen Prozess gesandt, so ist deren Zustellungsreihenfolge undefiniert.

Wichtige Anmerkungen 3 und 4

Anmerkung 3: Ungestörte Unterbrechung

Bei der Ausführung eines Signalhandlers wird das behandelte Signal normalerweise ignoriert oder blockiert.

Anmerkung 4: Einmalige Zustellung

Blockierte Signale, die mehrmals auftreten, werden normalerweise nur einmal zugestellt.

4.1: Das alte Linux-Signalkonzept

Signalhandler

```
#include <signal.h>

typedef void (*sig_handler_t)(int);

sig_handler_t signal(int signum, sig_handler_t handler);
```

- ▶ Systemcall registriert Signalhandler für das Signal `signum`.
- ▶ Bei dem Signalhandler `sig_handler_t` handelt es sich um einen Funktionspointer.
 - ▶ Rückgabetyt: **void**
 - ▶ Optionaler Parameter: **int**
- ▶ Vordefinierte Signalhandler
 - ▶ **SIG_IGN**: Ignoriert alle Signale bis auf `SIGKILL` und `SIGSTOP`
 - ▶ **SIG_DFL**: Default-Aktion

Anmerkungen zum Systemcall `signal()`

- ▶ Das Verhalten von `signal()` hängt vom Betriebssystem ab.
- ▶ Unter Linux wird das Signal `signum` während der Ausführung des Signalhandlers blockiert.
- ▶ Einige UNIX-Systeme setzen den Signalhandler nach einmaliger Ausführung wieder auf `SIG_DFL` zurück.
- ▶ Aus Gründen der Portabilität sollte daher auf den Einsatz von `signal()` verzichtet werden.

Pause

```
#include <unistd.h>

int pause(void);
```

- ▶ **pause ()** legt den aufrufenden Prozess schlafen, bis ein Signal übermittelt wird, das den Prozess entweder beendet oder eine Funktion aufruft, die das Signal abfängt.
- ▶ Der Systemcall **pause ()** gibt immer `-1` zurück; und `errno` wird auf `EINTR` gesetzt.

Beispiel: Signalhandler

```
1  #include <signal.h>
2  #include <stdio.h>
3  #include <unistd.h>
4
5  void sigint_handler() {
6      puts("Nice_try.");
7      signal(SIGINT, SIG_DFL);
8  }
9
10
11 int main() {
12     signal(SIGINT, sigint_handler);
13     while(1) { pause(); }
14     return 0;
15 }
```

Sleep

```
#include <unistd.h>

unsigned int sleep(unsigned int seconds);
```

- ▶ "**sleep()** lässt den aktuellen Prozes schlafen, bis `seconds` Sekunden abgelaufen sind oder ein Signal eintrifft, welches nicht ignoriert wird."(man 3 sleep)
- ▶ Falls die Zeit abgelaufen ist wird 0 zurückgegeben, ansonsten die Restlaufzeit in Sekunden.
- ▶ **Merke:** `sleep()` kann durch ein Signal unterbrochen werden.

Beispiel: Sleep im Signalhandler

```
1  #include <signal.h>
2  #include <stdio.h>
3  #include <unistd.h>
4
5  void sig_usr1() {
6      write(STDOUT_FILENO, "USR1\n", 5);
7      sleep(4);
8  }
9
10 void sig_usr2() {
11     write(STDOUT_FILENO, "USR2\n", 5);
12     sleep(2);
13 }
14
15 int main() {
16     signal(SIGUSR1, sig_usr1);
17     signal(SIGUSR2, sig_usr2);
18     while(1) {
19         printf("%u\n", getpid());
20         sleep(10);
21     }
22 }
```

Beispiel:

```
1  #include <signal.h>
2  #include <stdio.h>
3  #include <unistd.h>
4
5  void sig_usr(int signum) {
6      if(signum == SIGUSR1) write(STDOUT_FILENO, "USR1\n", 5);
7      else                  write(STDOUT_FILENO, "USR2\n", 5);
8
9      sleep(3);
10 }
11
12 int main() {
13     signal(SIGUSR1, sig_usr);
14     signal(SIGUSR2, sig_usr);
15
16     while(1) { pause(); }
17 }
```

Beispiel: Ignorierung von Signalen 3

```
1  #include <signal.h>
2  #include <stdio.h>
3  #include <unistd.h>
4
5  static int sig1=0;
6  static int sig2=0;
7
8  void sig_usr1() { sig1++; }
9  void sig_usr2() { sig2++; }
10
11 int main() {
12     signal(SIGUSR1, sig_usr1);
13     signal(SIGUSR2, sig_usr2);
14
15     while(1) {
16         printf("%u\n", getpid());
17         if(sig1 != 0) { puts("USR1"); sig1--=1; }
18         if(sig2 != 0) { puts("USR2"); sig2--=1; }
19         sleep(2);
20     }
21 }
```

Signal-Kurzbeschreibung

```
#include <string.h>
#include <signal.h>

char *strsignal(int sig);
void psignal(int sig, const char *s);
```

- ▶ **strsignal()** gibt Kurzbeschreibung von einem Signal zurück.
- ▶ **psignal()**: Gibt den String `s` auf `stderr` gefolgt von einem Doppelpunkt und der Beschreibung des Signals `sig`, gefolgt von `\n`, aus.

Beispiel: Signal-Kurzbeschreibung

```
1 #define _POSIX_C_SOURCE 200809L
2
3 #include <string.h>
4 #include <signal.h>
5 #include <stdio.h>
6
7 int main() {
8     for(int i=1;i<10;i++) {
9         puts(strsignal(i));
10    }
11
12    psignal(SIGSTOP, "error_message");
13    return 0;
14 }
```

Senden von Signalen

```
#include <signal.h>

int kill(pid_t pid, int sig);
```

- ▶ `kill()` sendet das Signal `sig` an den Prozess mit der PID `pid`.
- ▶ Signale können nicht an beliebige Prozesse versendet werden.
- ▶ Normalerweise muss die User-ID des Sender- und Empfängerprozesses übereinstimmen.
- ▶ `sig==0`: Es wird nur überprüft, ob ein Signal an den Prozess mit der PID `pid` geschickt werden kann.
- ▶ Bei Erfolg wird `0` zurück gegeben, ansonsten `-1`.
- ▶ Komfortfunktion `int raise(int sig)` entspricht `kill(getpid(), sig)`.

Einrichten eines Weckers

```
#include <unistd.h>

unsigned int alarm(unsigned int seconds);
```

- ▶ **alarm()** gibt die Sekunden bis zur Auslösung eines vorher geplanten Alarms zurück. War kein Alarm geplant, so wird **Null** zurückgegeben.
- ▶ Nach `seconds` Sekunden wird das Signal `SIGALRM` gesendet.
- ▶ `seconds==0`: Alle eingestellten Alarme werden verworfen.

Beispiel: Wecker

```
1  #include <signal.h>
2  #include <stdio.h>
3  #include <unistd.h>
4
5  #define LINE_MAX 1024
6
7
8  int main() {
9      char line[LINE_MAX+1];
10     int n;
11
12     do {
13         alarm(5);
14         n = read(STDIN_FILENO, line, LINE_MAX);
15         alarm(0);
16
17         if(n>0) write(STDOUT_FILENO, line, n);
18     } while(n>0);
19 }
```

Beispiel: Senden des Null-Signals

```
1  #include <unistd.h>
2  #include <signal.h>
3  #include <stdio.h>
4  #include <stdlib.h>
5
6  int main() {
7      long max = sysconf(_SC_CHILD_MAX);
8
9      for(long i=1; i < max; i++) {
10         if (kill(i, 0) != -1) printf("PID:_%ld\n", i);
11     }
12
13     return EXIT_SUCCESS;;
14 }
```

Probleme mit dem Signalkonzept

- ▶ Erfragen des aktuellen Signalhandlers ist nicht möglich ohne einen *neuen* Signalhandler einzurichten.
- ▶ Mit `signal()` können keine Signale kurzzeitig blockiert werden um diese später zu bearbeiten.

4.2: Das neue Linux-Signalkonzept

Signalmengen

```
1 #include <signal.h>
2
3 int sigemptyset(sigset_t *set);
4 int sigfillset(sigset_t *set);
5 int sigaddset(sigset_t *set, int signum);
6 int sigdelset(sigset_t *set, int signum);
7 int sigismember(const sigset_t *set, int signum);
```

- ▶ Im Fehlerfall wird **-1** zurückgegeben.
- ▶ **sigemptyset()**: Entfernt alle Signale aus der Signalmenge `set`
- ▶ **sigfillset()**: Fügt der Signalmenge `set` alle Signale hinzu.
- ▶ **sigaddset()**: Fügt das Signal `signum` der Menge `set` hinzu.
- ▶ **sigdelset()**: Entfernt das Signal `signum` aus Menge `set`.
- ▶ **sigismember()**: Gibt 1 zurück falls `signum` in `set` enthalten ist.

Beispiel: Signal-Kurzbeschreibung

```
1  #include <signal.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include <stdio.h>
4
5  int main() {
6      sigset_t set;
7      sigemptyset (&set);
8
9      printf ("%d\n", sigismember (&set, SIGTERM));
10     sigaddset (&set, SIGTERM);
11     printf ("%d\n", sigismember (&set, SIGTERM));
12
13     sigdelset (&set, SIGTERM);
14     printf ("%d\n", sigismember (&set, SIGTERM));
15     sigfillset (&set);
16     printf ("%d\n", sigismember (&set, SIGTERM));
17
18     return EXIT_SUCCESS;
19 }
```

Einrichtung und Abfrage eines Signalhandlers

```
#include <signal.h>

int sigaction(int signum,
              const struct sigaction *act,
              struct sigaction *oldact);
```

- ▶ Bei Erfolg wird 0 zurückgegeben, ansonsten -1.
- ▶ **signum**: Signal für das ein Signalhandler einzurichten oder abzufragen ist.
- ▶ **act**: Einrichten eines neuen Signalhandlers oder `NULL`.
- ▶ **oldact**: Falls ungleich `NULL`, wird der momentan eingerichteten Signalhandler zurückgeliefert.

Struktur `sigaction`

```
1 struct sigaction {
2     void      (*sa_handler) (int);
3     ...
4     sigset_t   sa_mask;
5     int        sa_flags;
6 };
```

- ▶ **sa_handler**: Adresse des Signalhandlers
- ▶ **sa_mask**: Maske von zu blockierenden Signalen
- ▶ **sa_flags**: Signalooptionen:
 - ▶ **SA_NODEFER**: Während der Ausführung des Signalhandlers wird das Signal nicht blockiert.
 - ▶ **SA_RESETHAND**: Signalhandler wird nach dem Aufruf zurück auf **SIG_DFL** gesetzt.

Beispiel: sigaction

```
1  #include <signal.h>
2  #include <stdio.h>
3  #include <unistd.h>
4  #include <string.h>
5
6  void sig_foobar(int signum) {
7      if(signum == SIGTERM) puts("foo");
8      else                    puts("bar");
9      sleep(3);
10 }
11
12 int main() {
13     sigset_t set;
14     sigfillset(&set);
15     struct sigaction st;
16     memset(&st,0,sizeof(struct sigaction));
17     st.sa_handler=sig_foobar;
18     st.sa_mask = set;
19     sigaction(SIGTERM, &st, NULL);
20     sigaction(SIGUSR1, &st, NULL);
21     while(1) { printf("%u\n", getpid()); sleep(2); }
22     return 0;
23 }
```

Ungestörtes Arbeiten

Manchmal ist es notwendig Signale zu blockieren, um kritische Codeabschnitte **ungestört** aufrufen zu können:

- ▶ Einleitung einer Vollbremsung
- ▶ Auslösen des Feuersalarms
- ▶ Verhinderung einer Kernschmelze
- ▶ ...

Signale blockieren

```
#include <signal.h>

int sigprocmask(int how, const sigset_t *set, sigset_t *
                oldset);
```

- ▶ Abfragen und modifizieren der aktiven Signalmaske
- ▶ `set==NULL, oldset!=NULL`
Signalmaske ohne Änderungen erfragen.
- ▶ `set!=NULL, oldset==NULL`
Signalmaske ohne Erfragen ändern.
- ▶ `set!=NULL, oldset!=NULL`
Signalmaske mit Erfragen ändern.
- ▶ `how` Sei S die aktuelle Signalmaske:
 - ▶ `SIG_BLOCK`: $S \leftarrow S \cup \text{set}$
 - ▶ `SIG_UNBLOCK`: $S \leftarrow S \setminus \text{set}$
 - ▶ `SIG_SETMASK`: $S \leftarrow \text{set}$

Beispiel: Ungestörtes Arbeiten

```
1  #include <signal.h>
2  #include <stdio.h>
3  #include <stdlib.h>
4  #include <unistd.h>
5
6  int main() {
7      sigset_t mask, oldmask;
8
9      sigfillset(&mask);
10     sigprocmask(SIG_SETMASK, &mask, &oldmask);
11
12     /* Critical code */
13     puts("Replace_this_line_with_critical_code");
14     sleep(30);
15
16     sigprocmask(SIG_SETMASK, &oldmask, NULL);
17     pause(); /* Wait for a signal */
18
19     return EXIT_SUCCESS;
20 }
```

Frage: Warum können hier Signale verloren gehen?

Erfragen von hängenden Signalen

```
#include <signal.h>

int sigpending(sigset_t *set);
```

- ▶ Bei Erfolg wird 0, ansonsten -1 zurückgegeben.
- ▶ Schreibt die Menge der momentan hängenden (blockierten) Signalen an die Adresse `set`.
- ▶ Hinweis: Bei `set` handelt es sich um eine Bitmaske.
 - ▶ Das i -te Bit ist gesetzt \implies Signal i hängt.
 - ▶ Das i -te Bit ist **nicht** gesetzt \implies Signal i hängt nicht.
- ▶ **Beispiel:** `set==10` \implies Signal 3 und 1 hängen.

Beispiel: Hängendes Signal

```
1  #include <stdio.h>
2  #include <signal.h>
3  #include <unistd.h>
4  #include <stdlib.h>
5
6  void handler(int signum) {
7      if(signum == SIGINT) puts("SIGINT_intercepted.");
8      signal(SIGINT, SIG_DFL);
9  }
10
11 int main() {
12     sigset_t set, sigintset;
13     signal(SIGINT, handler);
14     sigemptyset(&sigintset);
15     sigaddset(&sigintset, SIGINT);
16
17     sigprocmask(SIG_BLOCK, &sigintset, NULL);
18     puts("SIGINT_blocking:_activated");
19     sleep(10);
20
21     sigpending(&set);
22     if (sigismember(&set, SIGINT)) puts("SIGINT_is_pending");
23
24     sigprocmask(SIG_UNBLOCK, &sigintset, NULL);
25     puts("SIGINT_blocking:_disabled");
26     sleep(30);
27
28     return EXIT_SUCCESS;
29 }
```

Zusammenfassung

Nach diesem Kapitel sollten Sie ...

- ▶ ... wissen was ein Signal ist.
- ▶ ... den Zustand eines Prozesses mittels Signale zu verändern.
- ▶ ... das Linux-Signalkonzept verinnerlicht haben.
- ▶ ... in der Lage sein einen Signal-Handler einzurichten.
- ▶ ... verstanden haben wie Signale blockiert werden können.